



CONFINDUSTRIA
Bergamo

Evento

News del 24 Maggio 2023

EVENTI, CONVEGNI E SE
RAPPORTI CON SCUOLA E UNIV
INNOVAZIONE TECNOLOGICA E ORGANIZ
FORM

22 giugno | Secondo appuntamento con i JOiINT TA

Per info

Marzia Morgantini
Tel. 035 275 230
m.morgantini@confindustriabergamo.it

Il prossimo **22 giugno alle ore 17.00** all'interno dell'auditorium di Confindustria Bergamo si terrà la seconda tappa dei JOiINT Lab, momenti di condivisione delle attività perseguite dal JOiINT Lab.

L'evento si intitola: “ **Cobot e intelligenza artificiale, uno sguardo al futuro** ” e avrà come focus la collaborazione uomo avanzata.

Durante il pomeriggio, intervorrà Arash Ajoudani, Principal Investigator di JOiiNT LAB, direttore del laboratorio Human-F Interfaces and Interaction (HRI²) dell'IIT e coordinatore del laboratorio Robotics for Manufacturing (R4M) dei laboratori L. Dr. Ajoudani presenterà i progressi più recenti nell'ambito dell'intelligenza artificiale e del controllo dei robot collaborativi rendere le loro interazioni con gli operatori umani più intelligenti. Tali algoritmi oltre a rilevare l'ambiente circostante, con comprensione e l'anticipazione degli stati fisici e cognitivi umani generando nel robot un comportamento adattivo e proa

Seguirà la testimonianza aziendale di Dimitri Buelli, R&D and Business Development manager di Elettrocablaggi.

Di seguito è disponibili l'agenda dell'evento.

*** **PROGRAMMA** ***

Ore 17.00 Saluti introduttivi

Stefano Ierace, Responsabile area Innovazione, Confindustria Bergamo

Ore 17.10 Accrescere il potenziale dei cobot nell'industria attraverso l'AI e la collaborazione sinergica tra uomo e robot

Arash Ajoudani, Principal Investigator di JOiiNT LAB

Ore 17.45 Testimonianza aziendale: “Il caso Elettrocablaggi e MR Robotica”

Dimitri Buelli, R&D and Business Development manager di Elettrocablaggi

Moderata: **Francesca Negrello**, Responsabile operativa del JOiiNT Lab

Ore 18.00 Aperitivo e networking

L'evento è gratuito, ma per partecipare è necessario iscriversi al link di seguito